特集:新型MAZDA3

7

SKYACTIV-Xに適用する燃焼予測技術 Combustion Simulation Technology Applied to SKYACTIV-X

河野 通治*1	本田 雄哉*2	和田 好隆*3
Michiharu Kawano	Yuya Honda	Yoshitaka Wada
上村 匠*4	植木 義治*5	横畑 英明*6
Takumi Uemura	Yoshiharu Ueki	Hideaki Yokohata

要 約

CO2排出量の削減に最も寄与する内燃機関の理想追求に向け、リーン圧縮着火による熱効率向上を実現する 次世代ガソリンエンジンSKYACTIV-Xを開発した。SKYACTIV-Xでは、圧縮着火・ノッキングのように、混 合気の化学反応によっておこる自着火現象を完全に制御する必要があり、その実現のために予測技術を用いた モデルベース開発は重要な役割を担う。そこで、基礎研究による現象解明を通じて、これまで開発してきた流 動・噴霧予測技術を高精度化し、新たに素反応を考慮した燃焼予測技術を構築した。加えて、本予測技術を用 いて、高速高負荷域で発生するノッキング現象を分析し、その抑制の方向性を確認した。

Summary

In pursuit of an ideal internal combustion engine capable of significantly reducing CO_2 emission, Mazda developed the next gasoline engine Skyactiv-X with lean compression ignition that improves thermal efficiency. Skyactiv-X needs to fully control auto ignition phenomena caused by chemical reactions of airfuel mixture such as compression ignitions and knocking, and to realize the control, model-based developments using simulation technology is essential. Accordingly, Mazda improved the precision of the Mazda-developed-flow and spray simulation technology through phenomena elucidations by fundamental researches, and established a new combustion simulation technology considering elementary reactions. This simulation technology was also used to analyze knocking phenomena occurred at high loads and speeds to confirm the direction of the phenomena control.

Key words : Heat Engine, Homogeneous Charge Compression Ignition, Numerical Calculation

1. はじめに

マツダは、将来においても地球・社会・人とクルマが共存する世界を思い描き、クルマの実用環境下でのCO2排出量の削減効果を最大化することを目指している。発電形態・環境規制から、内燃機関以外が適した市場には、電動化技術を投入できるよう研究開発を進めているが、2035年においても、世界的に大多数を占めると予測されているのは内燃機関を主要動力源とするものであり⁽¹⁾、内燃機関の理想追求がCO2排出量の削減に最も寄与すると考える。そのためマツダは、リーン圧縮着火による熱効率向上を実現する次世代ガソリンエンジンSKYACTIV-Xを開発した。

SKYACTIV-Xでは、圧縮着火・ノッキングのように、混 合気の化学反応によっておこる自着火現象を完全に制御す る必要があり、その実現のために予測技術を用いたモデル ベース開発は重要な役割を担う。

本稿では、SKYACTIV-Xに適用する燃焼予測技術の開 発とその適用効果について紹介する。

2. SKYACTIV-Xの特徴

2.1 開発構想

現行ガソリンエンジンSKYACTIV-Gの熱効率を高める には、比熱比の増加、壁面熱伝達の抑制が効果的である (Fig. 1)。これらの実現手段として、燃料に対する空

*1~6 MBD革新部 MBD Innovation Dept. 気・排気再循環ガスの比率を高めるリーンバーンが挙げら れるが、スパークプラグによる火花点火(Spark Ignition, 以下SI)では、火炎が伝ばしにくくなり、失火する確率が 高くなる。そこで、高圧縮比化によって燃焼室内を高圧・ 高温にして、ディーゼルエンジンのように圧縮着火させる リーン圧縮着火が有効である。リーン圧縮着火の研究開発 を進めると、高温時には急峻な燃焼となり燃焼音が増大す ること、また低温時には緩慢な燃焼となり燃焼変動が増幅 することから、着火時の混合気温度を3℃幅で制御しなけ ればならないことが分かった。そのため、圧縮着火は限ら れた運転範囲でしか完全に制御することができず、SIとの 切り替えが避けられない。熱効率向上には、圧縮着火の運 転範囲を拡大しつつ、SIとの切り替えを完全に制御できる Controlled Compression Ignition (CCI) がブレークスルー の鍵になる。



Fig. 1 Roadmap to the Ideal Combustion

2.2 ブレークスルー

全運転範囲で圧縮着火が実現できない場合,SIと圧縮着 火の切り替えが必須であることから,スパークプラグをも つ構造は避けられない。そこで,スパークプラグによる点 火を圧縮着火の制御技術として活用する新燃焼SPark Controlled Compression Ignition(以下,SPCCI)で,実 用運転範囲では一部の冷間時を除くほぼ全てで圧縮着火を 実現する。

SPCCIでは、圧縮比を圧縮着火開始直前まで高め、点火 による膨張火炎球でその外側に存在する未燃混合気をもう 一押しする(Fig. 2)。膨張火炎球の要求されるタイミン グ・大きさは運転条件によって異なるが、それは点火タイ ミングで制御できる。この膨張火炎球が未燃混合気を追加 圧縮することで、圧縮着火に必要な圧力・温度を加えるこ とができる。



Fig. 2 SPCCI Combustion

3. 燃焼予測技術の開発

3.1 開発の方向性

前述したように、SKYACTIV-Xでは、SPCCIとSIを切 り替えながら運転する。まずSPCCIでは、燃料を希薄にし た条件,排気再循環ガスで希釈した条件で圧縮着火を行う。 この圧縮着火を誘因する膨張火炎球は、スパークプラグの 点火で生成される。その生成を安定化するには、スパーク プラグ近傍において、燃料濃度を高めて着火しやすい状態, 流動・乱流強度を強めて火炎伝ばしやすい状態を形成する 必要がある。加えて、未燃混合気を圧縮着火させるために、 その化学反応の進行度も制御する必要がある。次にSIでは、 タンブル流で生成する乱流で急速燃焼させる一方、高圧縮 比化でノッキングが重大な問題となる。その抑制のために は、伝ば火炎の形状、未燃混合気の自着火、自着火後の圧 力振動形成について理解し、適切な対策を創出する必要が ある。

いずれの燃焼も、未燃混合気の自着火を燃焼室内の局所 的状態で完全に制御しなければならない。この局所的状態 は、吸気流動制御の多様化・燃料噴射制御の高度化で形成 する。吸気流動は、燃焼室内を縦旋回するタンブル流だけ でなく横旋回するスワール流も用い、燃焼室ボア径方向の 状態制御に利用する。燃料噴射は、高圧噴射・圧縮行程噴 射・多段噴射を用い、燃料配置制御に利用する。そのため、 これまで独自に開発してきた流動・噴霧予測技術⁽²⁾⁽³⁾をあ らゆる条件にも対応できるように高精度化する必要がある。 加えて、未燃混合気の自着火を予測するために、新たに素 反応を考慮した燃焼予測技術を開発する必要がある。これ らSKYACTIV-Xに適用する流動・噴霧・燃焼予測技術の 開発を、汎用熱流体解析プログラムCONVERGEを用いて 実施した。

3.2 流動予測技術

これまでの流動予測技術は、SIで利用するタンブル流を 予測するために開発してきた⁽²⁾が、SPCCIで利用するスワー ル流は、高速で歳差運動を伴う複雑な流動であるため、予 測が困難になる(Fig. 4(c), 4(d))。そこで、燃焼室内流 動を構成する噴流・衝突流・旋回流など、あらゆる基礎流 動に対応できる予測技術を構築するために、現象を単純化 した基礎実験を通じて、現象解明・予測技術開発に取り組 んだ。ここでは、衝突流に対する取り組みを示す。

衝突流は、1辺30mmの矩形管に最大流量15m³/minの遠 心型高圧送風機で常温空気を送り込み、噴流部から50mm 離れた平板に噴流を衝突させて形成する。噴流部に設けた 可動式オリフィス板で、噴流速度・衝突角を変えることが できる。噴流部高さ10mm, 20mm, 30mm, 流入速度 10m/s, 20m/s, 各噴流部高さでの最大流速(25m/s-100m/s) それぞれについて、Particle Image Velocimetry (以下, PIV) による可視化計測を行った。噴流部高さ 30mm, 流入速度20m/sの場合, 衝突部によどみ領域が形 成される (Fig. 3(a)) が, この領域は流入速度の増加に伴 い扁平になる。衝突角を変えると, よどみ領域の様子が変 わる (Fig. 3(b)) 。これらの現象に比較的よい一致を見せ る乱流モデルk-e RNG・Smagorinskyそれぞれについて, 最適格子サイズを導き,高精度化した。k-e RNGは計算効 率が求められる詳細設計開発に, Smagorinskyはノッキン グ・サイクル変動のような複雑現象を解明する場合に用い る。ここでは, Smagorinskyの計算結果を, Fig. 3(c), 3(d)に示す。





実際の燃焼室内では、複雑形状・非定常流れをあわせも っため、定常流れが形成されることはない。そのため、前 述の基礎流動には現れない現象が存在すると考える。そこ で、単気筒可視化エンジンを用いてエンジン特有の現象を 理解し、予測技術の検証・改善に取り組んだ。

回転速度2000rpm,スロットル全開で,吸気バルブを片 弁駆動させることでスワール流を形成し,PIVによる可視 化計測を行った。可視化結果では,吸気行程で流速70m/s を超える主流が形成される(Fig. 4(a))が,吸気バルブが 閉まり,空気の流入が止まる圧縮行程においてもその一部 が残存する(Fig. 4(b))。一方,計算結果では,圧縮行程 において主流が流速40m/sまで減衰する(Fig. 4(c),4(d))。 これは,乱流モデルで導かれる渦粘性が高いためと考えら れる。前述の基礎流動は渦運動の影響が小さいが,燃焼室 内流動は複雑形状や吸気流動の影響で渦運動の影響が大き いため,この問題が現れたと考える。そこで,乱流モデル の渦粘性係数を調整することで,スワール流の流速・渦中 心位置を改善させることができた(Fig. 4(e), 4(f))。



Fig. 4 Comparison of Incylinder Flow between Measured Results and Simulated Results

3.3 噴霧予測技術

燃焼室内で混合気を形成する際,最も重要になるのは燃料液滴の微粒化過程である。この過程には,Kelvin-Helmholtz and Rayleigh-Taylor (KH-RT)モデルを用い, 自由噴霧写真やノズルから数十mm下流における平均液滴 径からモデル係数を導き,SKYACTIV-Gの開発に適用し てきた⁽²⁾⁽³⁾。しかしSKYACTIV-Xでは,圧縮行程後半の燃 料噴射で燃焼を制御するため,ノズルからピストンまでの 距離が短くなり,ノズル近傍の噴霧挙動を考慮してモデル 係数を導く必要がある。そこで,産業技術総合研究所との 共同研究で,ノズル近傍の微粒化特性・ダイナミクスにつ いて研究している⁽⁴⁾。

本研究では、大型放射光施設SPring-8の高輝度X線を 噴霧に照射し(Fig. 5)、噴射圧力20MPa,40MPa, 60MPa,雰囲気密度2kg/m³,10kg/m³,18kg/m³それぞれ について、ノズル近傍の液滴速度・径を計測した。雰囲気 密度2kg/m³の計測結果をFig.6に示す。噴射圧力に依らず、 ノズル近傍のSauter Mean Diameter(以下,SMD)はノ ズル径およそ100µmよりも小さくなっており、ノズル近傍 でも微粒化が進行していることが分かった。加えて、噴霧 軸上の液滴速度をノズル位置の液滴速度で正規化した相対 速度が0.72に達した時点で,SMDはほぼ一定になることから,これが微粒化終了位置と考えられる⁽⁵⁾。これらの現象に基づき,一次分裂長さや分裂後の液滴径を決めるモデル 係数を噴射圧力・雰囲気密度の変化に対応できるように関数化することで,ノズル近傍の微粒化過程を高精度化した。 噴射圧力40MPa,雰囲気密度10kg/m³の自由噴霧挙動を, Fig.7に示す。



Fig. 6 Measured Results



Fig. 7 Comparison of Free Spray between Measured Results and Simulated Results

燃焼室内に直接噴射された燃料は、微粒化しながら燃焼 室壁面に衝突するため、その衝突挙動も重要になる。この 挙動予測には千田モデルを用いているが、圧縮行程噴射の ように、ノズルからピストンまでの距離が短い条件で検証 した事例はない。そこで、広島大学との共同研究で、衝突 噴霧の挙動について研究している⁽⁶⁾。

本研究では、単噴孔ノズルから噴射圧力10MPaで噴射した噴霧を、大気圧条件下で22mm離れた平板に45°で衝突させ、衝突前後の液滴速度・径をPIV・Particle Image Analyzer (PIA)で計測した。計算結果では壁面衝突後に微小液滴が巻き上がる(Fig. 8(b))が、計測結果ではその現象は見られない(Fig. 8(a))。この差に基づき、壁面衝突後の液滴速度・径・反射角に影響するモデル係数を修正することで、壁面衝突挙動を高精度化した(Fig. 8(c))。



Fig. 8 Comparison of Impinging Spray between Measured Results and Simulated Results

3.4 燃焼予測技術

SPCCIの圧縮着火やSIのノッキングのような未燃混合気の自着火は、流体と化学反応の相互干渉でおこるため、変動的かつ局所的現象である。その予測には、前述の流動・ 噴霧予測技術と素反応を考慮した燃焼予測技術を連成して 用いる必要がある。そこで、広島大学・北海道大学との共 同研究で、定容容器内のノッキングを対象に、現象解明・ 予測技術について研究している⁽⁷⁾⁽⁸⁾⁽⁹⁾。

本研究では、内径20mm,長さ80mmの定容容器に空 気・ノルマルヘプタン混合気を充填し、中央で点火するこ とで伝ば火炎を生成する(Fig. 9)。圧力0.5MPa,温度 500K,当量比1.0,壁温500Kを初期条件として点火した場 合,火炎が35mm伝ばした時点で火炎前面より自着火がお こる(Fig. 10)。火炎による圧縮効果は,未燃混合気全体 に一様に寄与するため,火炎前面でおこるという局所的現 象には不明点が残る。

この現象を解明するために、素反応を考慮した2次元燃 焼予測技術を構築した。反応モデルはLiu(48化学種,152 反応式),格子サイズは20µm, Courant Friedrichs Lewy (以下,CFL)数は0.8とし,対称境界を用いて計算負荷 を低減した。その結果をFig.11に示す。未燃混合気が火炎 に圧縮される際,その温度は壁温よりも高くなるため,壁 面近傍の未燃混合気の温度は相対的に低くなる。一方,火 炎前面の未燃混合気は、火炎の圧縮効果に加え、火炎から の熱伝導で温度がわずかに高くなる。これにより、中間活 性種ホルムアルデヒド(CH₂O)が生成されることで冷炎 の発現時期が早まり、火炎前面で自着火するという局所的 現象を引きおこすと考えられる。

実際の燃焼室では,混合気の温度・濃度の空間分布が存 在する。そのため,3次元燃焼予測技術が必要だが,格子 数増加で計算負荷が高くなる。そこで,複数の計算機を用 いて並列計算する際の負荷を平準化し,30%超の高速化を 行った上で,3.2で決定した格子サイズを適用した。乱流モ デルはSmagorinsky,反応モデルは広島大学との共同研究 を通じて開発した簡略化反応機構(133化学種,558反応 式),燃料は5種サロゲート(オクタン価95),CFL数は 0.8とし,エンジンノッキングの自着火現象について検証 した。

エンジンにはSKYACTIV-G 2.0を使用し,回転速度 3000rpm, 充填効率75%で, 点火タイミングの進角でノッ キングを誘発し、VisioKnockを用いて未燃混合気の自着化 位置・頻度・時期を計測した。計測結果では、排気側で 10deg.aTDCから15deg.aTDCに自着火がおこる (Fig. 12) が、計算結果でも同様の現象を示すことを確認した(Fig. 13)。計算結果からこの現象を考察する。SKYACTIV-G では、吸気行程で形成される強いタンブル流が燃焼開始時 点でも残存し、3000rpmでは排気側から吸気側への強い流 れが存在する。この状態で点火すると,吸気側への火炎伝 ばが速く, 逆に排気側が遅くなる。これにより, 未燃混合 気が排気側に多く残存するため、火炎面が到達する前に自 着火がおこりやすくなる。加えて, 圧縮上死点前で点火タ イミングを進角すると、圧縮上死点での燃焼割合が増加す るため、火炎による圧縮効果が上がる。これにより、未燃 混合気の温度は1000K超まで上昇し(Fig. 13(a)),ホルム アルデヒドが生成された後(Fig. 13(b)), 自着火に至るこ とを確認した。



Fig. 9 Schematic of Combustion Vessel



Fig. 10 Direct Photography Results









utoignition



(a) Temperature (b) CH₂O Fig. 13 Simulated Results at Exhaust Area

4. 燃焼予測技術の適用効果

SPCCIにより実用運転範囲の熱効率向上を実現する SKYACTIV-Xでは、SIで運転する高速高負荷域のノッキ ング抑制が主要課題となる。本章では、前述の予測技術を 用いてノッキング現象を分析し、抑制の方向性を確認した 事例を紹介する。

開発段階の試作エンジンでは、回転速度5000rpmの全負 荷で、1000サイクル中に数回強いノッキングが観察された。 強いノッキングがおこるサイクルは、共通して熱発生時期 が過進角状態であったため、計算では点火タイミングを進 角させて現象を再現した。強いタンブル流を利用する高速 高負荷域では、燃焼開始時点でもタンブル流が残存するた め, 点火後にハート型火炎が形成される(Fig. 14(a))。火 炎に挟まれた未燃混合気部は高温になり(Fig. 14(b)),こ の温度上昇が自着火を引きおこす。この局所的自着火で発 生した圧力波は、ピストンクレビス(Fig. 14(c))・プラグ ポケット (Fig. 14(d)) のような狭い空間で増幅されるため, 溶損・破損の原因となる。これらの結果から、圧縮上死点 で残存するタンブル流を崩壊させ球状火炎を形成する,未 燃混合気部が形成される排気側の混合気分布を制御して自 着火しにくい状態にする, 自着火で発生する圧力波が狭い 空間に伝ばしにくい形状にする、ことをノッキング抑制の 方向性と定めた。この指針に基づき開発を進めることで, ガソリンエンジンがもつ気持ちのよい高回転の伸びを実現 した。本予測技術はSPCCIの開発にも適用し, SKYACTIV-Xは高い動力性能と優れた環境性能を実現 した。



(c) Pressure at Piston Crevis (d) Pressure at Plug Pocket Fig. 14 Simulated Results

5. おわりに

基礎研究による現象解明を通じて, SKYACTIV-Xのモ デルベース開発を主導する燃焼予測技術を構築した。流 動・噴霧予測技術では物理モデルの修正・格子サイズの最 適化で適用範囲を拡大し, 燃焼予測技術では素反応を考慮 することで自着火予測を可能にした。今後も産学連携を強 化し,内燃機関の理想追求に向けモデル主導での飽くなき 挑戦を続けていく。

参考文献

- (1) IEA/ETP Energy Technology Perspectives 2015, pp. 45, Fig. 16
- (2) 佐藤ほか: SKYACTIV-GにおけるCAEの活用, マツダ 技報, No. 29, pp. 47-52 (2011)
- (3) 横畑ほか: SKYACTIVエンジンの性能開発に活用した MBD, <u>マツダ技報</u>, No. 31, pp. 54-59 (2013)
- (4) S. Moon et al. : Governing parameters and dynamics of turbulent spray atomization from modern GDI injectors, Energy, Vol. 127, pp. 89-100 (2017)
- (5) R. Payri et al. : Diesel nozzle geometry influence on spray liquid-phase fuel penetration in evaporative conditions, Fuel, Vol. 87, pp. 1165-1176 (2008)
- (6) H. Luo et al. : Microscopic behavior of spray droplets under flat-wall impinging condition, Fuel, Vol. 219, pp. 467-476 (2018)
- (7) H. Terashima et al. : Mechanisms of strong pressure wave generation in end-gas autoignition during

knocking combustion, Combustion and Flame, Vol. 162, pp. 1944-1956 (2015)

- (8) 佐藤ほか: ノッキング振動を伴わない末端ガス自着火 燃焼モード, 第55回燃焼シンポジウム講演論文集, No. B313 (2017)
- (9) 伊藤ほか: 定容容器を用いた高温高圧条件におけるエ ンドガス局所自着火現象の解析,第55回燃焼シンポジ ウム講演論文集, No. B324 (2017)

```
■著 者■
```



上村 匠



本田 雄哉



植木 義治





横畑 英明